

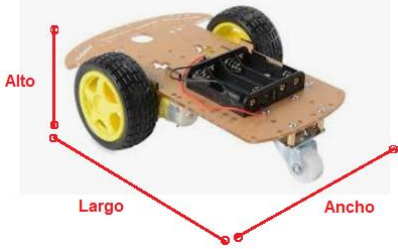
Concurso

Robot seguidor de línea Reporte técnico


Datos de registro y del robot

Nombre del equipo:		
Nombre del robot:		
Nombre(s) del (de los) participante(s)	Correo electrónico	Plantel de adscripción
1		
2		
3		


Especificaciones generales

	Ancho: _____ [cm] Largo: _____ [cm] Alto: _____ [cm] Peso: _____ [gramos]	Material de la base del robot: <input type="checkbox"/> Madera <input type="checkbox"/> MDF <input type="checkbox"/> Plástico <input type="checkbox"/> Otro, especifique: _____
--	--	---




Especificaciones mecánicas

	Número de ruedas:	<input checked="" type="checkbox"/> Especifique: _____
	Tipo de tracción:	<input type="checkbox"/> Diferencial <input type="checkbox"/> Independiente <input type="checkbox"/> Otro, especifique: _____
	Número de motores del robot	<input checked="" type="checkbox"/> Especifique: _____
	Tipo de tecnología de los motores:	<input type="checkbox"/> Corriente directa (c.d.) <input type="checkbox"/> Servomotor <input type="checkbox"/> Paso a paso (stepper)
	Reducción de velocidad mecánica:	<input checked="" type="checkbox"/> Relación (entrada/salida): _____ <input checked="" type="checkbox"/> Material de los engranes: _____

Sistema de energía	
Tipo de baterías:	<input type="checkbox"/> Pila AA (1.5 V) <input type="checkbox"/> Pila AAA (1.5 V) <input type="checkbox"/> Pila cuadrada (9 V) <input type="checkbox"/> Otro, especifique: _____
En caso de ser recargables, especifique el tipo de tecnología:	<input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-Mh <input type="checkbox"/> LiPo <input type="checkbox"/> Otro, especifique _____
Voltaje nominal que requiere el robot:	<input checked="" type="checkbox"/> _____ [Volts]*
Corriente nominal que consume el robot:	<input checked="" type="checkbox"/> _____ [mA]*
Potencia del robot	<input checked="" type="checkbox"/> _____ [Watts]*



Nota*: Si no cuentas con un instrumento de medición de voltaje y/o corriente se puede omitir el llenado de los apartados marcados con *.

Especificaciones electrónicas y de potencia	
 <p>Número total y tipo de sensores empleados para detectar la línea: Total de sensores: _____</p> <input type="checkbox"/> CNY70 <input type="checkbox"/> QRD1114 <input type="checkbox"/> Otro, especifique: _____	 <p>Qué tipo de elemento de potencia (driver) se utilizaron para activar los motores:</p> <input type="checkbox"/> Transistor <input type="checkbox"/> L293B <input type="checkbox"/> L298N <input type="checkbox"/> Otro, especifique: _____
 <p>Tarjeta empleada para el control del movimiento del robot:</p> <input type="checkbox"/> Control directo <input type="checkbox"/> Arduino <input type="checkbox"/> Raspberry <input type="checkbox"/> Otro, especifique: _____	

Desarrollo del robot

Fecha de Inicio:	Fecha de Finalización:
¿Cuándo iniciaste el robot?	¿Cuándo terminaste el robot?
Porcentaje de piezas reutilizadas:	Porcentaje de pieza construidas por el equipo:
Estimado de las piezas que se reutilizaron al desarrollar el robot (motores, llantas, plásticos, tornillos)	Estimado de las piezas que fueron diseñadas y construida por el participante
Porcentaje de piezas compradas:	Costo aproximado del robot:
Indicar el porcentaje de piezas compradas para el diseño del robot:	¿Cuánto dinero se invirtió en el robot?

Evidencias del robot (en hojas adjuntas)

Foto construcción
Agregar tres fotografías del proceso de construcción del robot, en las fotografías deberá verse el participante construyendo el robot (Fotografía 1, Fotografía 2, Fotografía 3).
Foto del robot terminado
Agregar dos fotografías del robot terminado (Fotografía 4, Fotografía 5).
Foto de presentación
Incluir una fotografía del(los) participante(s) con el robot (Fotografía 6).

Fotografía 1	Fotografía 2
--------------	--------------

Fotografía 3

Fotografía 4

Fotografía 5

Fotografía 6